- 1.  $N(A) = \left(\sum_{(i,j)\in \, \llbracket \, 1,n\, \rrbracket} a_{ij}^2\right)^{1/2}$  donc on reconnait la norme euclidienne associée à la base canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
- 2.  $\operatorname{tr}(A) = \sum_{i=1}^{n} 1.a_{ii} \leq \left(\sum_{i=1}^{n} 1^2 \sum_{i=1}^{n} a_{ii}^2\right)^{1/2}$  d'après l'inégalité de C.S. et  $\sum_{i=1}^{n} a_{ii}^2 \leq (N(A))^2$  donc  $\operatorname{tr}(A) \leq \sqrt{n}N(A)$  avec égalité ssi  $((1, ..., 1), (a_{11}, ..., a_{nn}))$  est une famille liée et  $\sum_{i=1}^{n} a_{ii}^2 = (N(A))^2$  ie ssi A est une matrice  $kI_{n}$ .
- 3. Si  $O \in O_n(\mathbb{R})$ , alors  $N(OA) = \sqrt{\operatorname{tr}({}^tA^tOOA)}$  et  ${}^tOO = I_n$ .  $(N(AB))^2 = \sum_{i,j} c_{ij}^2 \text{ avec } c_{ij}^2 = \left(\sum_k a_{ik}b_{kj}\right)^2 \leq \sum_{k_1} a_{ik_1}^2 \sum_{k_2} b_{k_2j}^2 \text{ (toujours C.S.)}$   $(N(AB))^2 \leq \sum_{i,j,k_1,k_2} a_{ik_1}^2 b_{k_2j}^2 = (N(A))^2 (N(B))^2 \text{ avec égalité ssi } (L_i(A), C_j(B)) \text{ est une famille liée pour tout } (i,j), \ L_i(A) \text{ (resp.} C_j(B)) \text{ désignant la } i\text{--ème (resp. } j\text{--ème) ligne (resp. colonne) de } A \text{ (resp.} B).$  Si  $A \neq 0$  et  $B \neq 0$ , c'est équivalent à l'existence d'un vecteur  $V \in \mathscr{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  tel que  $\forall i, L_i(A) = \alpha_i^t V$  et  $\forall j, C_j(B) = \beta_j V$  ie A et B sont des matrices de rang 1 de la forme  $A = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}^t V$  et  $B = V(\beta_1, \dots, \beta_n)$ .

$$N(A) = \sqrt{(\sum_i \alpha_i^2)({}^tVV)} \text{ et } N(B) = \sqrt{(\sum_j \beta_j^2)({}^tVV)}.$$

- 4. Il s'agit de chercher la projection orthogonale H de A sur le sous-espace  $\mathscr S$  des matrices symétriques, pour le produit scalaire associé à N, ie  $\varphi:(A,B)\mapsto \frac{1}{2}(\operatorname{tr}({}^tAB)+\operatorname{tr}({}^tBA)).$ Soit  $\mathscr A\mathscr S$  le sous-espace des matrices antisymétriques. Si  $(A,B)\in\mathscr S\times\mathscr A\mathscr S$ , alors  $\varphi(A,B)=0$ , donc  $\mathscr A\mathscr S$  est l'orthogonal de  $\mathscr S$  et  $H=\frac{1}{2}(A+{}^tA)$ .
- 5.  $N_{\infty}: A \mapsto \max_{ij} |a_{ij}|$  et  $N_{\infty} \leq N \leq nN_{\infty}$ , ces coef. étant "les meilleurs".  $N_1: A \mapsto \sum_{ij} |a_{ij}|$  et  $\frac{1}{n}N_1 \leq N \leq N_1$ , ces coef. étant "les meilleurs".

```
O16-070
> restart;
  > with(LinearAlgebra):
  > N:=proc(a)
     sqrt(Trace(Transpose(a).a)) end;
       N := \mathbf{proc}(a) \operatorname{sqrt}(LinearAlgebra:-Trace((LinearAlgebra:-Transpose(a)), a)) end \mathbf{proc}
  > a:=Matrix(4,4,(i,j)->i+j);b:=Matrix(4,4,(i,j)->i*j);c:=a.b;d:=Ma
     trix(4,4,(i,j)->i-j);
                                         c := \begin{bmatrix} 40 & 80 & 120 & 160 \\ 50 & 100 & 150 & 200 \\ 60 & 120 & 180 & 240 \\ 70 & 140 & 210 & 280 \end{bmatrix}
  > N(a),N(b),N(c),N(d);
                                        2\sqrt{110}, 30, 60\sqrt{105}, 2\sqrt{10}
```